

 **Dragone**®

CR



**Diserbatrice meccanica interceppi
Mod. CR 16**

www.dragoneweb.org

Per venire incontro alle esigenze dell'agricoltura moderna sempre più attenta alle problematiche di sostenibilità ambientale in cui il diserbo chimico sarà presto abbandonato abbiamo progettato la diserbatrice meccanica CR16 idonea per coltivazioni in filare quali vigneti e frutteti nelle quali sovente oltre all'esigenza di disinfestare in modo ottimale le colture senza danneggiare le piante si presenta anche la problematica di operare in condizioni disagiati quali elevate pendenze trasversali e irregolarità delle piante.

To meet the needs of modern agriculture, more and more careful to issues of environmental sustainability, where chemical weed control will be soon abandoned, we designed the mechanical weed model CR16, suitable for row crops as vineyards and orchards in which often, besides the need to optimally disinfect the crop without damaging the plants, there is also the problem of operating in difficult conditions, such as high cross slopes and plants irregularities.



La macchina è composta dalle seguenti parti:

- Un rotore dotato di fili allungabili separatamente abbinato ad un carter che oltre a operare da elemento di contatto tra la macchina e la pianta serve anche imprimerne ai fili la giusta traiettoria per un taglio ottimale delle erbe infestanti senza danneggiare la corteccia delle piante;
- Un sistema di posizionamento dinamico dell'unità di taglio dotato di un sistema comandato da cilindri idraulici che precaricano molle permettendo di imprimere una spinta positiva o negativa al rotore in modo da toccare la pianta con giusta forza in modo da non danneggiarla sia che la macchina operi con pendenza trasversale verso l'alto che verso il basso, in questa unità sono presenti anche un cilindro per regolarne l'altezza dal terreno e l'inclinazione del carter. Tutti i comandi avvengono trite elettrovalvole comandate dalla operatore tramite un joystick.

La macchina può essere montata su un telaio indipendente con attacco a 3 punti alla trattore oppure abbinata alla trincia per eseguire al tempo stesso il taglio sottofila e a centro filare. L'azionamento del rotore di taglio avviene mediante una centralina idraulica indipendente azionata dalla presa di potenza della trattore. Su entrambe le tipologie di macchina esiste la possibilità di traslazione laterale per adattarla al tipo di trattore.

- The machine consists of the following parts:
- a rotor equipped with separately extendible wires coupled to a casing, which in addition to functioning as contact element between the machine and the plant, also imparts to the wires the correct trajectory for an optimum cutting of weeds without damaging the bark of the plants;



- a dynamic positioning system of the cutting unit equipped with a system controlled by hydraulic cylinders, which preloading springs allow of imparting a positive or negative push to the rotor, so to touch the plant with the right force not to damage it, either that the machine operates with cross slope both upwards and downwards, in this unit are also present a cylinder to adjust the height from the ground and the inclination of the case. All the commands work through solenoid valves controlled by the operator using a joystick.

The machine can be mounted on a separate chassis with 3 points link to the tractor, or combined to the shredder to run at the same time cutting bottom row and center row.

The drive of the cutting rotor takes place through an independent hydraulic unit driven by the PTO of the tractor. On both types of machine, there is the possibility of lateral translation to suit it to the type of tractor.



DATI TECNICI / TECHNICAL DATAS

MODEL	 [Hp]	Larghezza lavoro / Working wide (cm)	 [kg]
CR 16	40 / 80	65	420
CR 16 CON TRINCIA	50 / 90	65	750 (per V140)
CR 16 DOPPIA	70 / 90	65+65	900



Dragone® S.r.l.

Via G. Abbate, 189 - 14054 Castagnole delle Lanze (AT) - Italy

tel +39 0141 878582 - fax +39 0141 877108

www.dragoneweb.org - info@dragoneweb.org

